

Interaction-Aware Analysis and Optimization of Real-Time Application and Operating System

Christian Dietrich

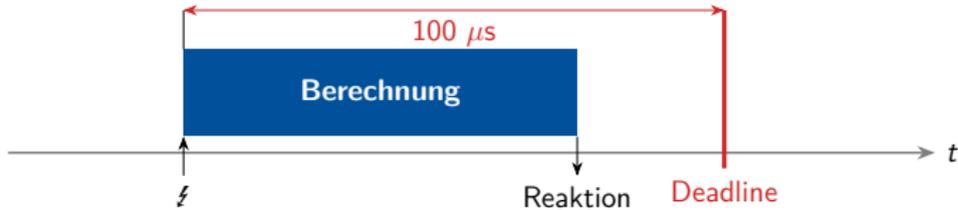
12. März 2021

Wir sind umgeben von eingebetteten Systemen





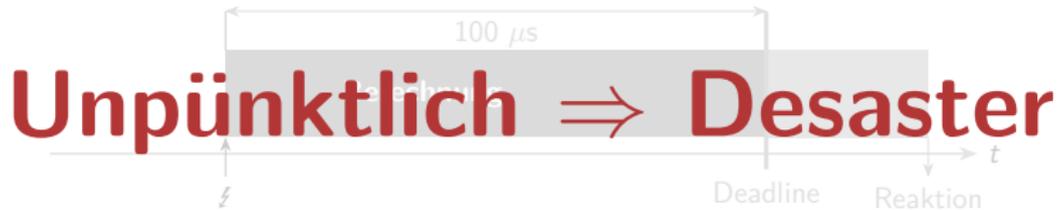
Wir sind umgeben von eingebetteten Systemen



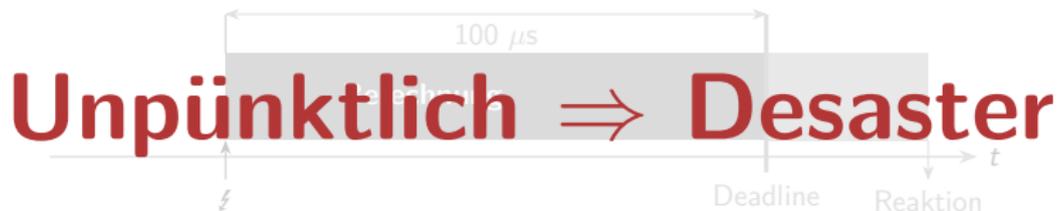
Wir sind umgeben von eingebetteten Systemen

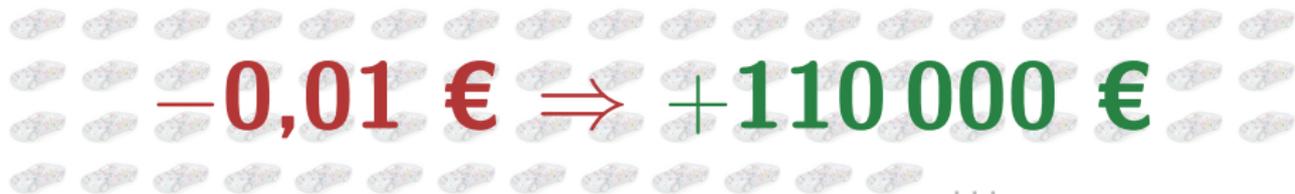
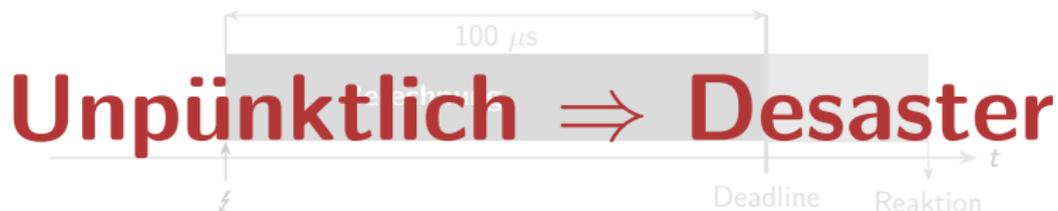


Wir sind umgeben von eingebetteten Systemen



Wir sind umgeben von eingebetteten Systemen





Wir sind umgeben von eingebetteten Systemen

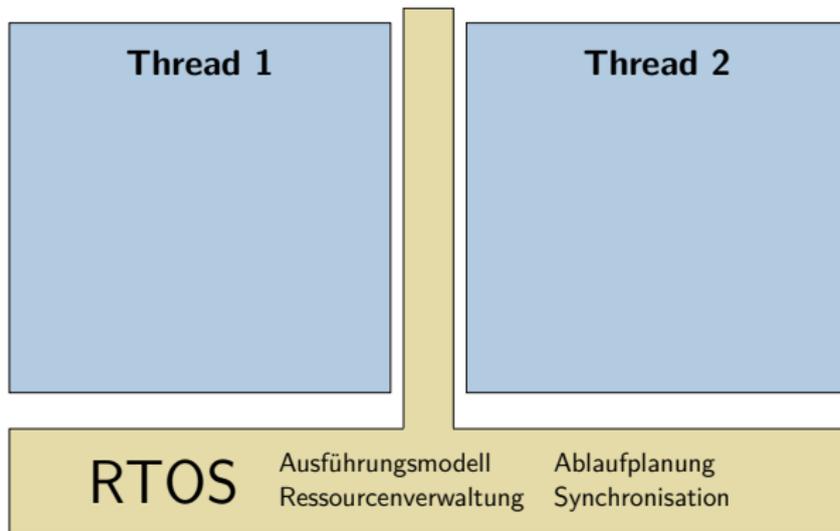


Zwei zentrale Aufgaben für den Ingenieur:

- Nachweis der **geforderten Funktionalität**
- Minimierung des **Ressourcenverbrauchs**

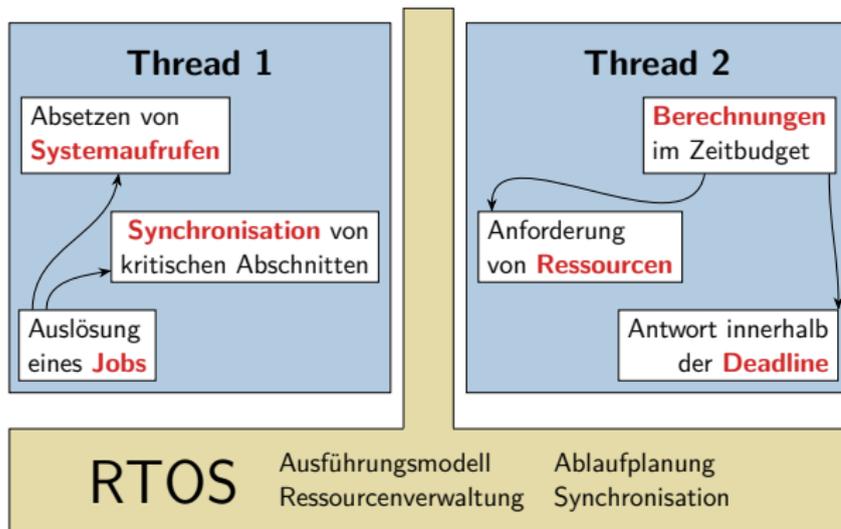
Betriebssystem: Vermittler und Organisator

- Ein Betriebssystem (RTOS) erleichtert die Anwendungsentwicklung.



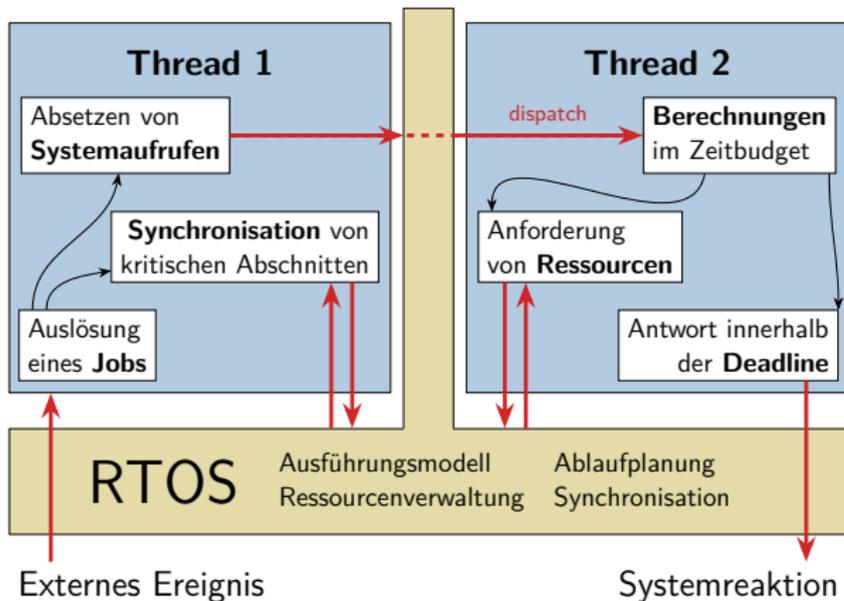
Betriebssystem: Vermittler und Organisator

- Ein Betriebssystem (RTOS) erleichtert die Anwendungsentwicklung.
- Die Anwendung kommt mit Forderungen, Abläufen und Aktionen.



Betriebssystem: Vermittler und Organisator

- Ein Betriebssystem (RTOS) erleichtert die Anwendungsentwicklung.
- Die Anwendung kommt mit Forderungen, Abläufen und Aktionen, ...
... die sich in **Interaktionen** mit dem RTOS manifestieren.



Betriebssystem: Vermittler und Organisator

- Ein Betriebssystem (RTOS) erleichtert die Anwendungsentwicklung.
- Die Anwendung kommt mit Forderungen, Abläufen und Aktionen, ...
... die sich in **Interaktionen** mit dem RTOS manifestieren.



Vision: Maßschneiderung des Systems und seiner Analyse an die **angeforderten Interaktionsmuster**.

Frage 1: Ist die Extraktion dieser Interaktionen **automatisch möglich**?

Frage 2: Führt die **Aufspaltung** der Anwendung **in Threads** zu pessimistischeren Analysen und ineffizienteren Implementierungen?

Frage 3: Sind wir durch die **Berücksichtigung der Interaktionen** in der Lage, Vorteile für das Gesamtsystem zu erlangen?

Externes Ereignis

Systemreaktion

Grundlagen und Vorarbeiten

(*LCTES'15, TECS'17*)

- Feingranulare Interaktionsanalyse
- Systemzustände und Globaler Kontrollflussgraph

Interaktionsgewahre Systemanalyse

- SysWCET: Flusssensitive Antwortzeitanalyse (*RTAS'17, ECRTS'18*)
- Automatische Verifikation des Kernverhaltens (*FMCAD'17*)

Interaktionsgewahre Systemoptimierung

- Semi-Extended Tasks: Stack als geteilte Ressource (*RTSS'18*)
- OSEK-V: RTOS als Prozessorerweiterung (*OSPert'15, LCTES'17*)

Grundlagen und Vorarbeiten

(LCTES'15, TECS'17)

- Feingranulare Interaktionsanalyse
- Systemzustände und Globaler Kontrollflussgraph

Interaktionsgewahre Systemanalyse

- SysWCET: Flusssensitive Antwortzeitanalyse (RTAS'17, ECRTS'18)
- Automatische Verifikation des Kernverhaltens (FMCAD'17)

Interaktionsgewahre Systemoptimierung

- Semi-Extended Tasks: Stack als geteilte Ressource (RTSS'18)
- OSEK-V: RTOS als Prozessorerweiterung (OSPert'15, LCTES'17)

- Ereignisgesteuerte Echtzeitbetriebssysteme als Ausführungsmodell
 - **Aktivitäten**: Threads und benutzerdefinierte Interrupt-Service-Routinen
 - **Fixed-Priority-Scheduling**: höchstpriorer Thread läuft bis zur Vollendung
 - **Synchronisation** und **Benachrichtigungen** zwischen Aktivitäten
- ⇒ Relevant für die **Industrie**: OSEK/AUTOSAR, FreeRTOS, eCos, ...

- Ereignisgesteuerte Echtzeitbetriebssysteme als Ausführungsmodell
 - **Aktivitäten**: Threads und benutzerdefinierte Interrupt-Service-Routinen
 - **Fixed-Priority-Scheduling**: höchstpriorer Thread läuft bis zur Vollendung
 - **Synchronisation** und **Benachrichtigungen** zwischen Aktivitäten

⇒ Relevant für die Industrie: OSEK/AUTOSAR, FreeRTOS, eCos, ...

- Statisches System als Anwendungsmodell
 - Definition aller Aktivitäten und anderer Systemobjekte vor der Laufzeit
 - Statische Anwendungsstruktur und Interaktionspunkte

⇒ Bereits notwendig für strikte Echtzeitanalyse

- Ereignisgesteuerte Echtzeitbetriebssysteme als Ausführungsmodell
 - **Aktivitäten**: Threads und benutzerdefinierte Interrupt-Service-Routinen
 - **Fixed-Priority-Scheduling**: höchstpriorer Thread läuft bis zur Vollendung
 - **Synchronisation** und **Benachrichtigungen** zwischen Aktivitäten

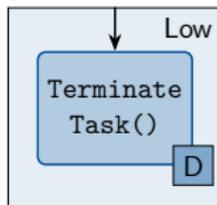
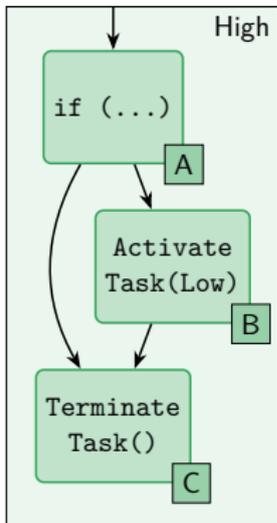
⇒ Relevant für die Industrie: OSEK/AUTOSAR, FreeRTOS, eCos, ...

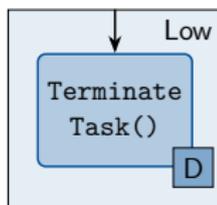
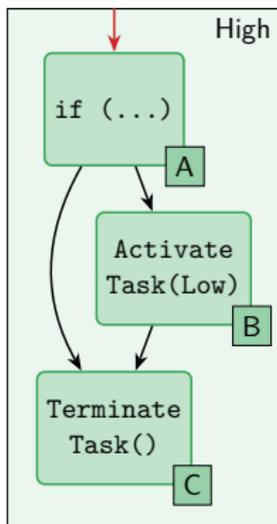
- Statisches System als Anwendungsmodell
 - Definition aller Aktivitäten und anderer Systemobjekte vor der Laufzeit
 - Statische Anwendungsstruktur und Interaktionspunkte

⇒ Bereits notwendig für strikte Echtzeitanalyse

- OSEK/AUTOSAR als repräsentativer und konkreter RTOS-Standard
 - Standardisierung durch die Automobilindustrie (1994–heute)
 - Statische Konfiguration des RTOS zur Übersetzungszeit
 - Einkern- und partitionierte Mehrkernsysteme





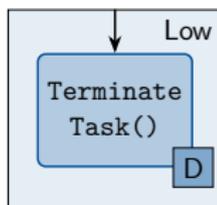
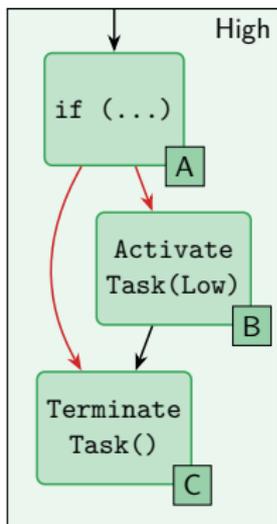


Systemzustandsgraph (SSTG)

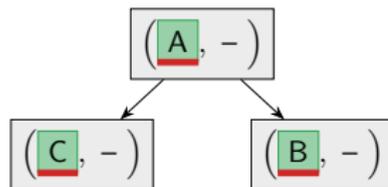


Liste lauffähiger Threads

1. Statische Aufzählung der Systemzustände
 - Systemkonfiguration: Anwendung und RTOS

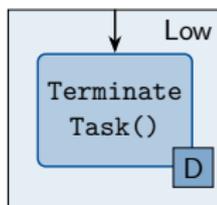
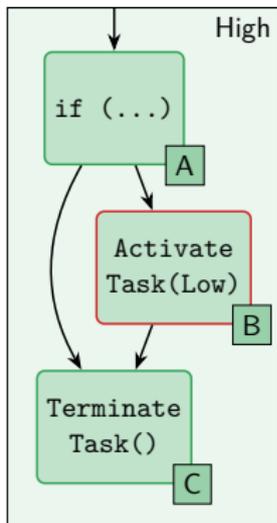


Systemzustandsgraph (SSTG)

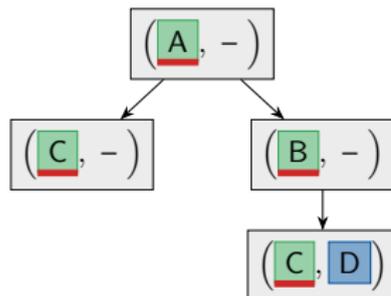


1. Statische Aufzählung der Systemzustände

- Systemkonfiguration: Anwendung und RTOS
- Spaltung des Zustandsraums bei Bedingungen

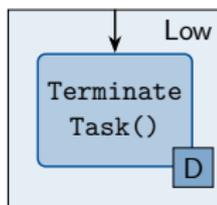
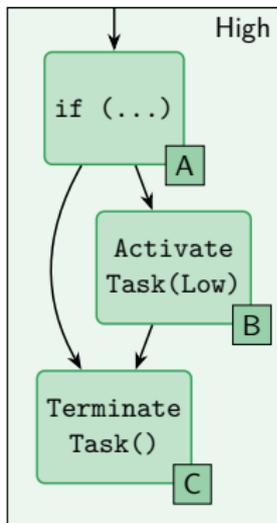


Systemzustandsgraph (SSTG)

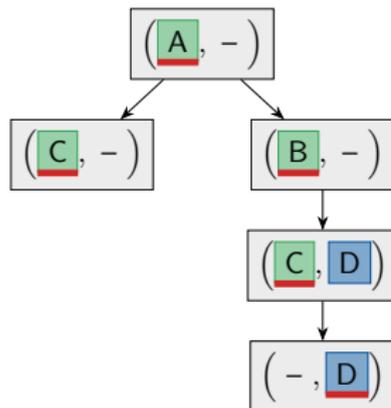


1. Statische Aufzählung der Systemzustände

- Systemkonfiguration: Anwendung und RTOS
- Spaltung des Zustandsraums bei Bedingungen
- Systemaufruf modifizieren RTOS-Zustand

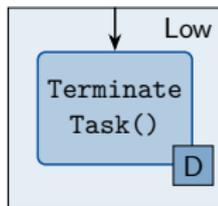
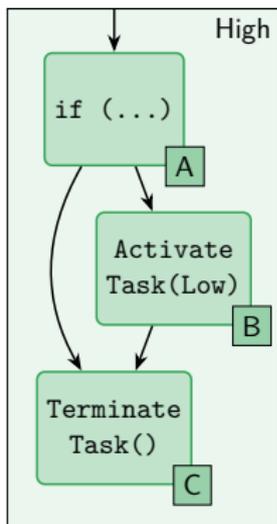


Systemzustandsgraph (SSTG)

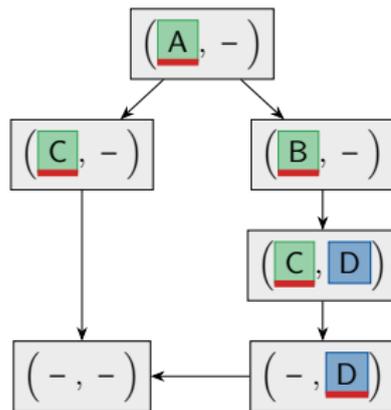


1. Statische Aufzählung der Systemzustände

- Systemkonfiguration: Anwendung und RTOS
- Spaltung des Zustandsraums bei Bedingungen
- Systemaufruf modifizieren RTOS-Zustand
- RTOS-Semantik bestimmt Threadwechsel

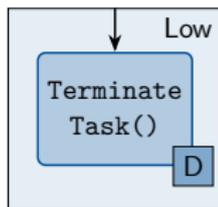
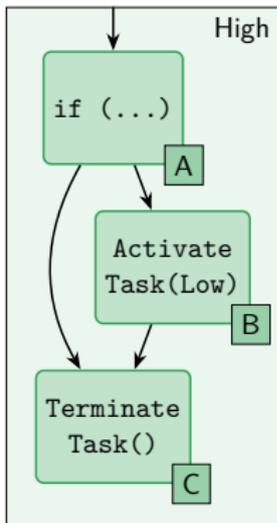


Systemzustandsgraph (SSTG)

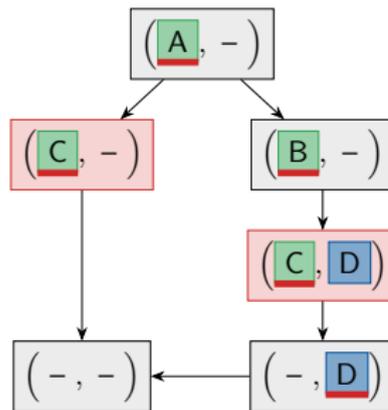


1. Statische Aufzählung der Systemzustände

- Systemkonfiguration: Anwendung und RTOS
- Spaltung des Zustandsraums bei Bedingungen
- Systemaufruf modifizieren RTOS-Zustand
- RTOS-Semantik bestimmt Threadwechsel

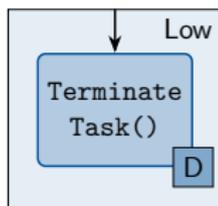
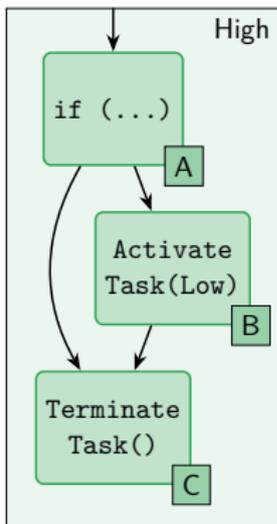


Systemzustandsgraph (SSTG)

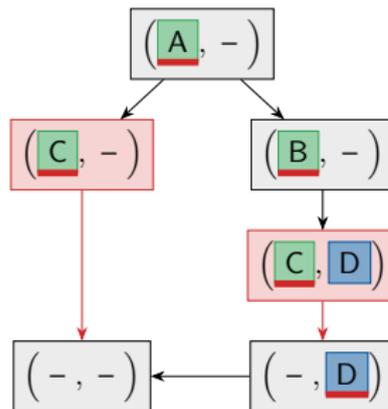


2. Globaler Kontrollflussgraph (GCFG)

- Zusammenfassung von Zuständen

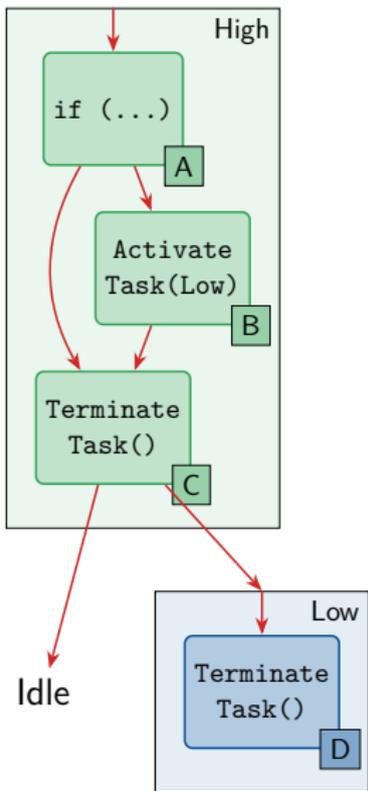


Systemzustandsgraph (SSTG)

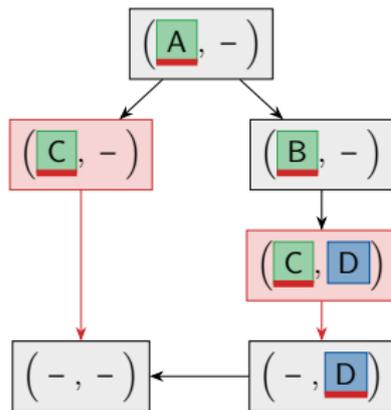


2. Globaler Kontrollflussgraph (GCFG)

- Zusammenfassung von Zuständen
- Kanten enthalten die RTOS-Entscheidungen

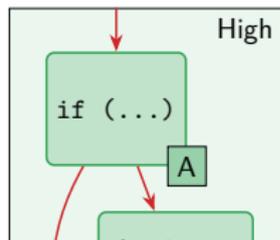


Systemzustandsgraph (SSTG)

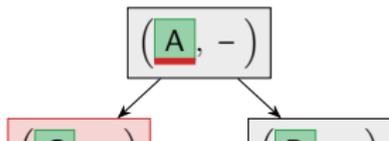


2. Globaler Kontrollflussgraph (GCFG)

- Zusammenfassung von Zuständen
- Kanten enthalten die RTOS-Entscheidungen
- “Gröberes” Interaktionsmodell als SSTG: überdeckt **alle potentiellen Pfade**

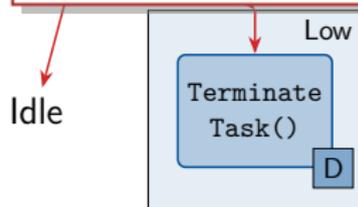


Systemzustandsgraph (SSTG)



Frage 1: Ist die Extraktion dieser Interaktionen **automatisch möglich**?

Das entwickelte *dOSEK*-Framework führt die Interaktionsanalyse ausgehend von Quellcode und Konfiguration **automatisch** durch. Die extrahierten Modelle (SSTG, GCFG) waren die Grundlage für die Evaluationen in **10 Publikationen**.

2. Globaler Kontrollflussgraph (GCFG) 

- Zusammenfassung von Zuständen
- Kanten enthalten die RTOS-Entscheidungen
- "Gröberes" Interaktionsmodell als SSTG: überdeckt **alle potentiellen Pfade**

Grundlagen und Vorarbeiten

(*LCTES'15, TECS'17*)

- Feingranulare Interaktionsanalyse
- Systemzustände und Globaler Kontrollflussgraph

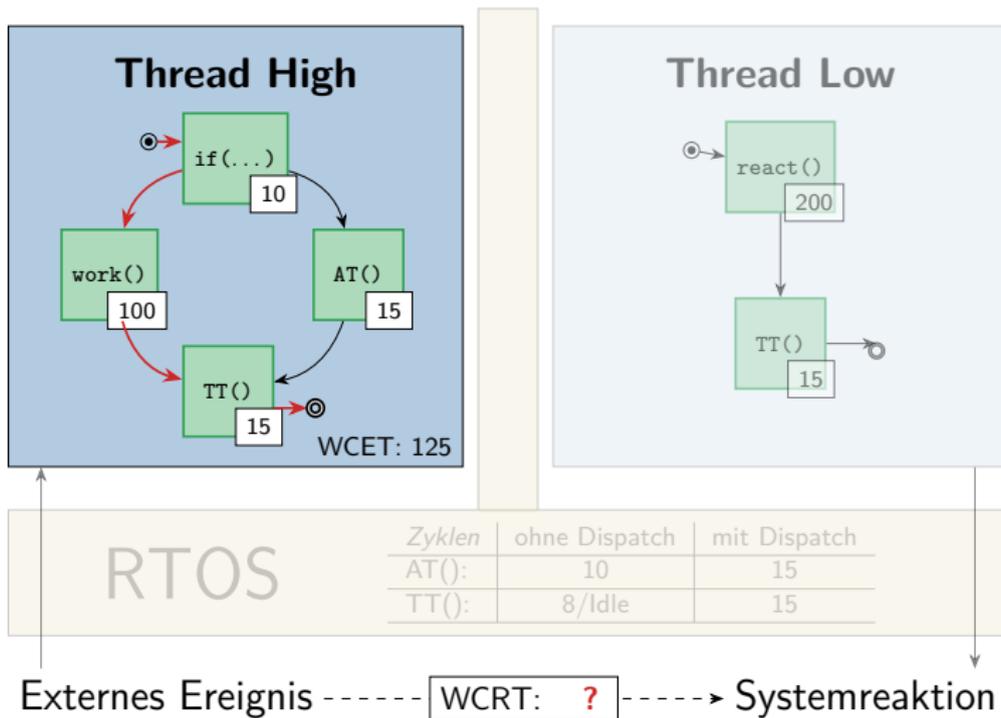
Interaktionsgewahre Systemanalyse

- SysWCET: Flusssensitive Antwortzeitanalyse (*RTAS'17, ECRTS'18*)
- Automatische Verifikation des Kernverhaltens (*FMCAD'17*)

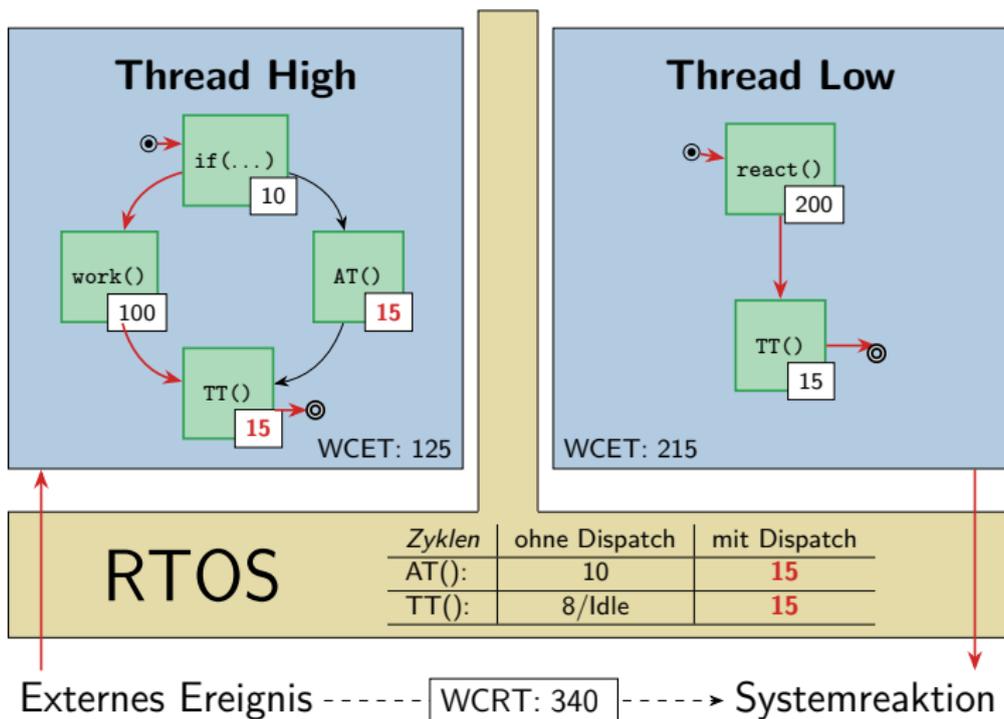
Interaktionsgewahre Systemoptimierung

- Semi-Extended Tasks: Stack als geteilte Ressource (*RTSS'18*)
- OSEK-V: RTOS als Prozessorerweiterung (*OSPert'15, LCTES'17*)

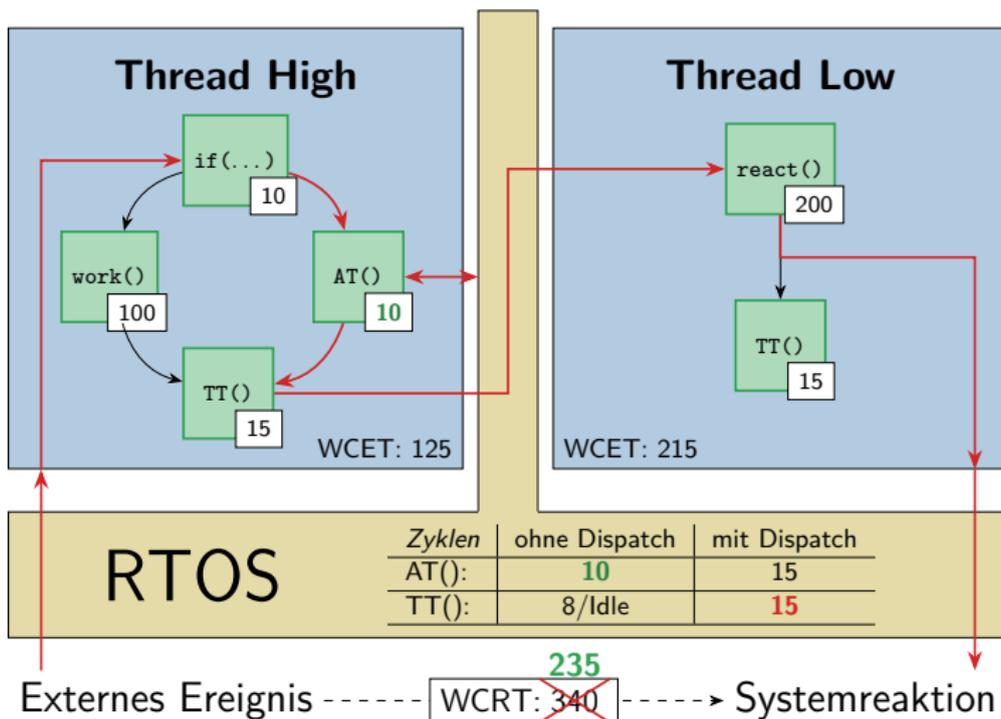
Probleme der kompositionellen Antwortzeitanalyse



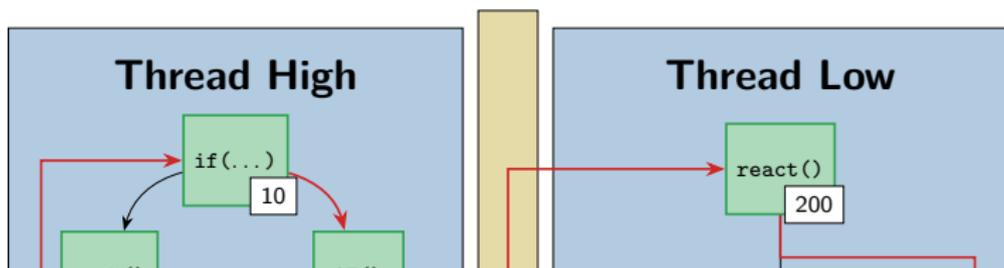
1. Berechnung der Worst-Case Execution Time pro Thread (pessimistisch)
2. Verrechnung der WCETs anhand des Tasks und der Systemparameter



1. Berechnung der Worst-Case Execution Time pro Thread (pessimistisch)
2. Verrechnung der WCETs anhand des Tasks und der Systemparameter

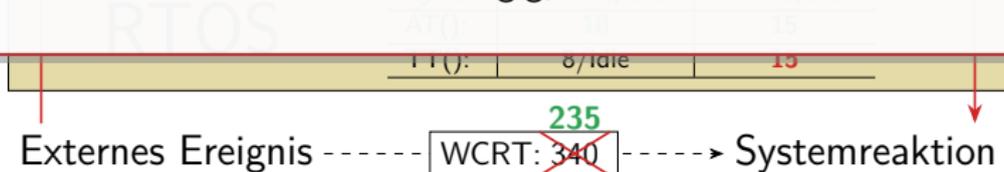


1. Berechnung der Worst-Case Execution Time pro Thread (pessimistisch)
2. Verrechnung der WCETs anhand des Tasks und der Systemparameter



Kompositioneller Pessimismus:

- Interaktionspunkte sind undurchsichtig für WCET-Analyse
- Akkumulierter Pessimismus auf Ebene der Threads **und** des Systems
- Threads sind nicht immer unabhängig, sondern beeinflussen sich



1. Berechnung der Worst-Case Execution Time pro Thread (pessimistisch)
2. Verrechnung der WCETs anhand des Tasks und der Systemparameter

- Klassische WCET-Analyse für einzelne Funktionen/Threads
 - Finde längsten/zeitlich teuersten Ausführungspfad im Programm
 - Modellierung des längsten Pfades als Flussproblem (inkl. Schleifen)
 - Implizite Pfadaufzählung (IPET), Ganzzahlig lineares Programm (ILP)

- Klassische WCET-Analyse für einzelne Funktionen/Threads
 - Finde längsten/zeitlich teuersten Ausführungspfad im Programm
 - Modellierung des längsten Pfades als Flussproblem (inkl. Schleifen)
 - Implizite Pfadaufzählung (IPET), Ganzzahlig lineares Programm (ILP)

- SysWCET hebt WCET-Analyse auf die Systemebene

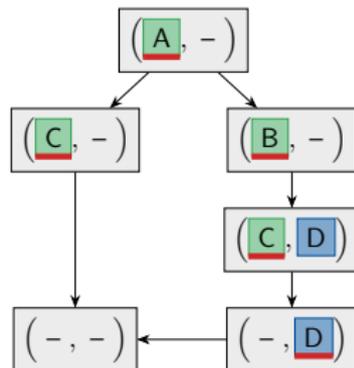
*Die Antwortzeit eines Jobs
im Kontext eines Gesamtsystems...
... ist die Ausführungszeit des Systems
beim Verarbeiten des Jobs.*

- Klassische WCET-Analyse für einzelne Funktionen/Threads
 - Finde längsten/zeitlich teuersten Ausführungspfad im Programm
 - Modellierung des längsten Pfades als Flussproblem (inkl. Schleifen)
 - Implizite Pfadaufzählung (IPET), Ganzzahlig lineares Programm (ILP)

- SysWCET hebt WCET-Analyse auf die Systemebene

*Die Antwortzeit eines Jobs
im Kontext eines Gesamtsystems...
... ist die Ausführungszeit des Systems
beim Verarbeiten des Jobs.*

- SSTG enthält alle Pfade durchs System

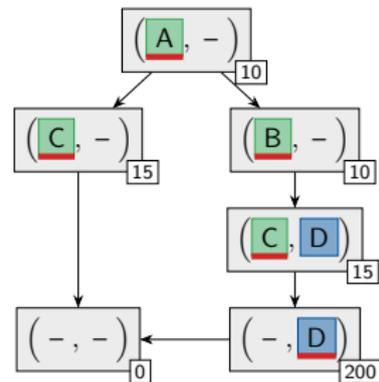


- Klassische WCET-Analyse für einzelne Funktionen/Threads
 - Finde längsten/zeitlich teuersten Ausführungspfad im Programm
 - Modellierung des längsten Pfades als Flussproblem (inkl. Schleifen)
 - Implizite Pfadaufzählung (IPET), Ganzzahlig lineares Programm (ILP)

- SysWCET hebt WCET-Analyse auf die Systemebene

*Die Antwortzeit eines Jobs
im Kontext eines Gesamtsystems...
... ist die Ausführungszeit des Systems
beim Verarbeiten des Jobs.*

- SSTG enthält alle Pfade durchs System
- Jeder SSTG-Zustand führt einen Block aus.

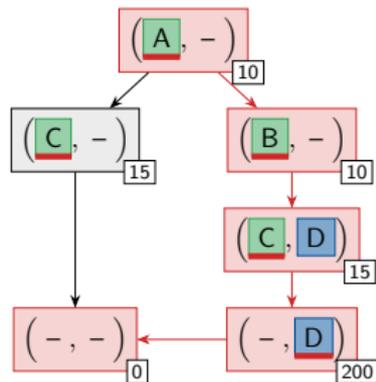


- Klassische WCET-Analyse für einzelne Funktionen/Threads
 - Finde längsten/zeitlich teuersten Ausführungspfad im Programm
 - Modellierung des längsten Pfades als Flussproblem (inkl. Schleifen)
 - Implizite Pfadaufzählung (IPET), Ganzzahlig lineares Programm (ILP)

- SysWCET hebt WCET-Analyse auf die Systemebene

*Die Antwortzeit eines Jobs
im Kontext eines Gesamtsystems...
... ist die Ausführungszeit des Systems
beim Verarbeiten des Jobs.*

- SSTG enthält alle Pfade durchs System
- Jeder SSTG-Zustand führt einen Block aus.
- Finde längsten Pfad im Zustandsgraphen



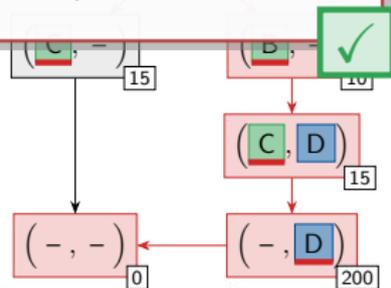
- Klassische WCET-Analyse für einzelne Funktionen/Threads
 - Finde längsten/zeitlich teuersten Ausführungspfad im Programm
 - Modellierung des längsten Pfades als Flussproblem (inkl. Schleifen)
 - Implizite Pfadaufzählung (IPET), Ganzzahlig lineares Programm (ILP)

Frage 2: Führt die Aufspaltung der Anwendung in Threads zu pessimistischeren Analysen und ineffizienteren Implementierungen?

Die kompositionelle WCRT-Analyse behandelt Threads getrennt und ist daher **pessimistischer** als eigentlich nötig. SysWCET überwindet diese **Trennung** und kann engere Schranken (bis zu 10.5% enger) angeben.

beim Verarbeiten des Jobs.

- SSTG enthält alle Pfade durchs System
- Jeder SSTG-Zustand führt einen Block aus.
- Finde längsten Pfad im Zustandsgraphen



Grundlagen und Vorarbeiten

(*LCTES'15, TECS'17*)

- Feingranulare Interaktionsanalyse
- Systemzustände und Globaler Kontrollflussgraph

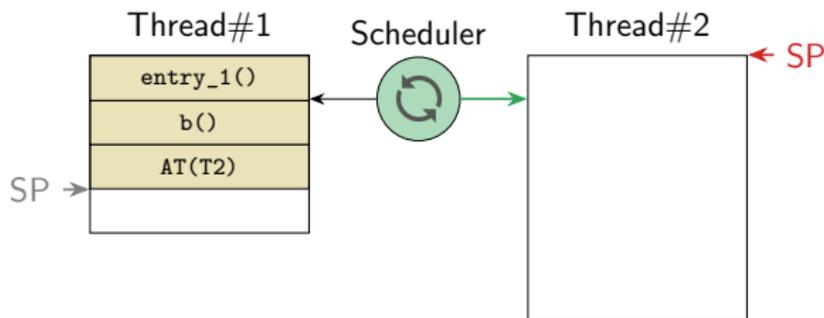
Interaktionsgewahre Systemanalyse

- SysWCET: Flusssensitive Antwortzeitanalyse (*RTAS'17, ECRTS'18*)
- Automatische Verifikation des Kernverhaltens (*FMCAD'17*)

Interaktionsgewahre Systemoptimierung

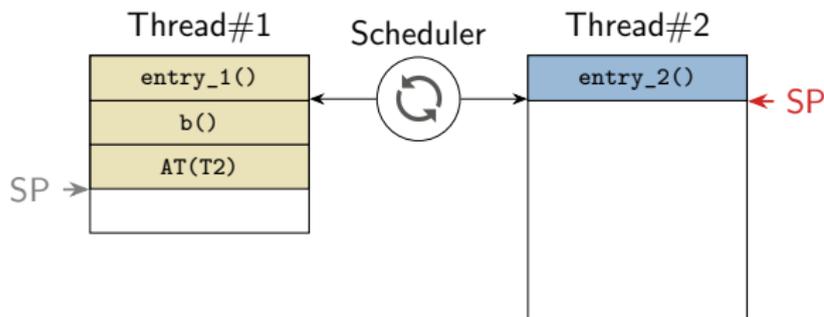
- Semi-Extended Tasks: Stack als geteilte Ressource (*RTSS'18*)
- OSEK-V: RTOS als Prozessorerweiterung (*OSPert'15, LCTES'17*)

Statische Allokation von Stackreservierungen



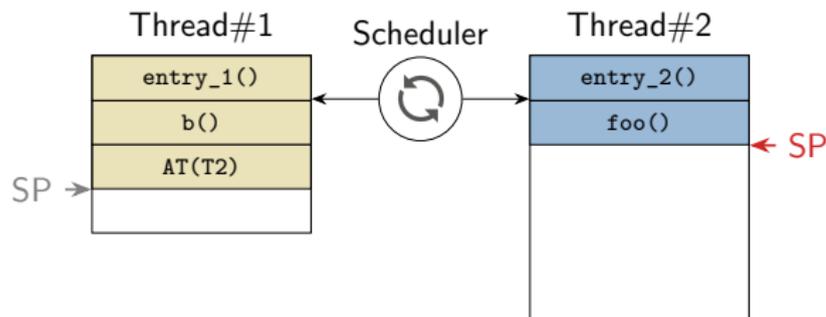
- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion

Statische Allokation von Stackreservierungen



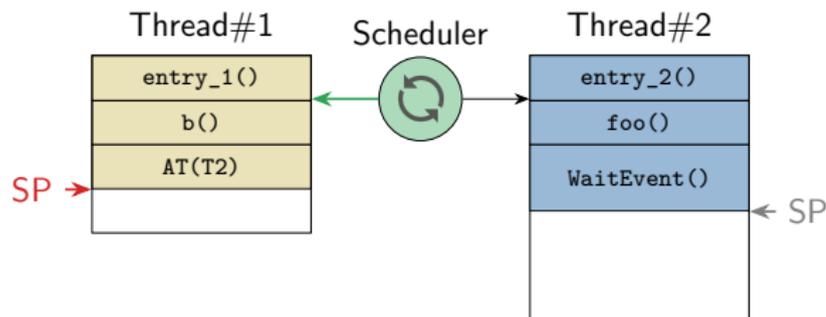
- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion

Statische Allokation von Stackreservierungen



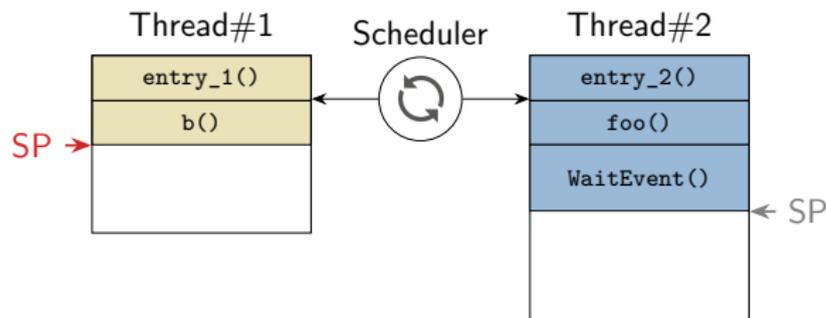
- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion

Statische Allokation von Stackreservierungen



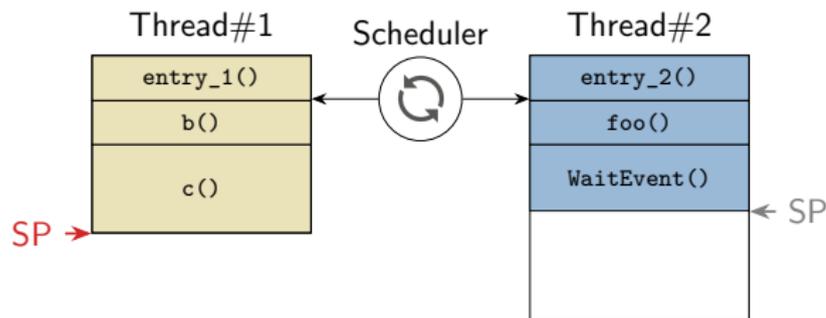
- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion
 - RTOS wechselt mit dem Thread auch den Stack

Statische Allokation von Stackreservierungen



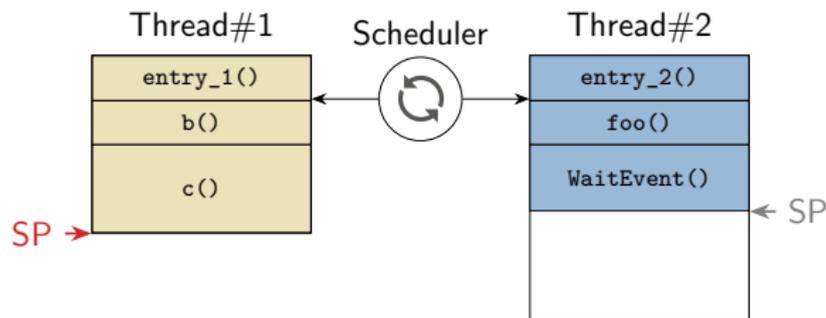
- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion
 - RTOS wechselt mit dem Thread auch den Stack

Statische Allokation von Stackreservierungen



- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion
 - RTOS wechselt mit dem Thread auch den Stack

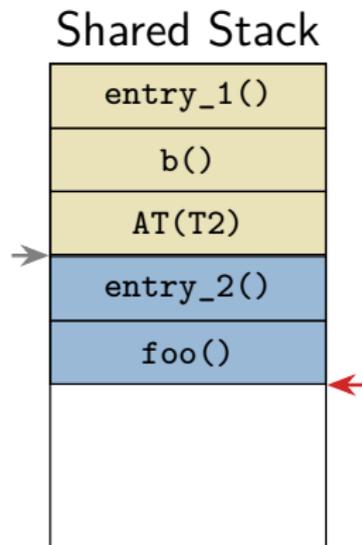
Statische Allokation von Stackreservierungen



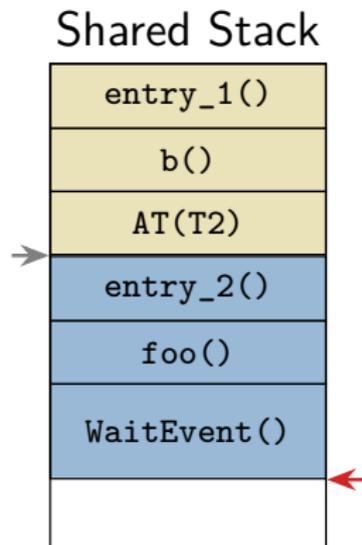
- Thread-private Stackreservierungen bieten Platz für Call-Frames
 - Allokation von Call-Frames ohne RTOS Interaktion
 - RTOS wechselt mit dem Thread auch den Stack

- **Private** Reservierungen bieten eine hohe Flexibilität
 - + (Re-)Scheduling und Stackwechsel zu jedem Zeitpunkt möglich
 - Größe der Reservierung: oberen Schranke pro Thread

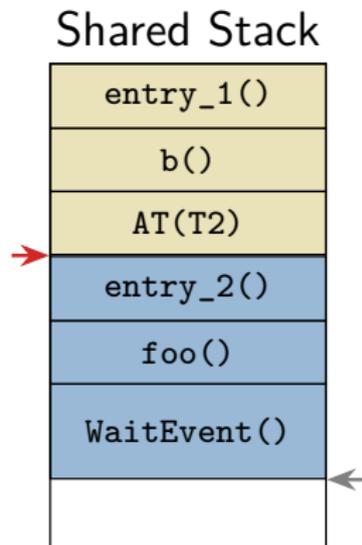
- + Geteilte Reservierungen effizienter nutzbar
 - Doppelnutzung bei gegenseitigem Ausschluss
 - Nur oberster Thread darf lauffähig sein
- ⇒ Industriestandard: OSEK Basic Tasks



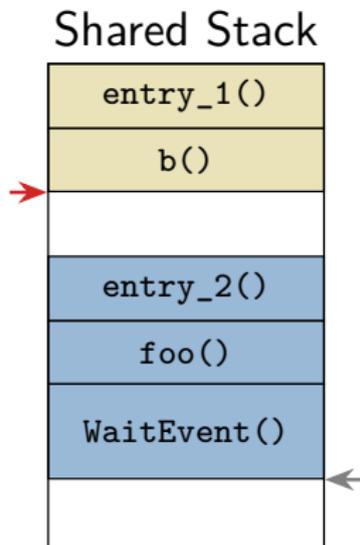
- + Geteilte Reservierungen effizienter nutzbar
 - Doppelnutzung bei gegenseitigem Ausschluss
 - Nur oberster Thread darf lauffähig sein
- ⇒ Industriestandard: OSEK Basic Tasks
- Basic Tasks dürfen nicht passiv warten.
 - Verdeckte Threads können Lücken erzeugen.
 - Aktive Call-Frames können zerstört werden.



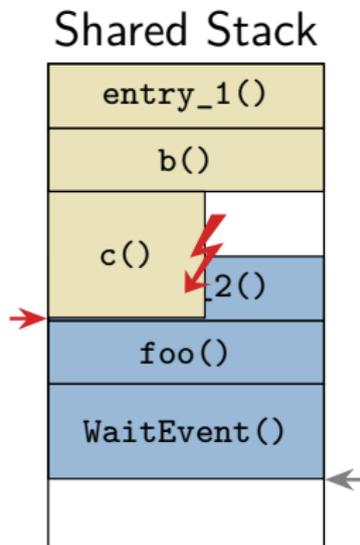
- + Geteilte Reservierungen effizienter nutzbar
 - Doppelnutzung bei gegenseitigem Ausschluss
 - Nur oberster Thread darf lauffähig sein
- ⇒ Industriestandard: OSEK Basic Tasks
- Basic Tasks dürfen nicht passiv warten.
 - Verdeckte Threads können Lücken erzeugen.
 - Aktive Call-Frames können zerstört werden.



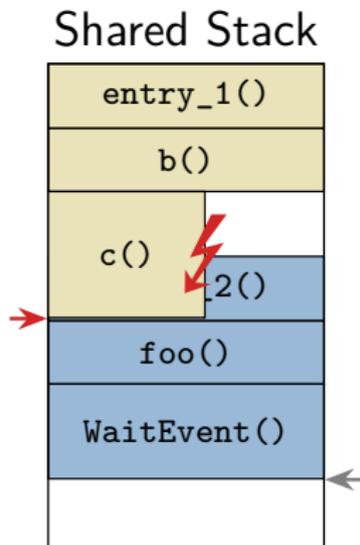
- + Geteilte Reservierungen effizienter nutzbar
 - Doppelnutzung bei gegenseitigem Ausschluss
 - Nur oberster Thread darf lauffähig sein
- ⇒ Industriestandard: OSEK Basic Tasks
- Basic Tasks dürfen nicht passiv warten.
 - Verdeckte Threads können Lücken erzeugen.
 - Aktive Call-Frames können zerstört werden.



- + Geteilte Reservierungen effizienter nutzbar
 - Doppelnutzung bei gegenseitigem Ausschluss
 - Nur oberster Thread darf lauffähig sein
- ⇒ Industriestandard: OSEK Basic Tasks
- Basic Tasks dürfen nicht passiv warten.
 - Verdeckte Threads können Lücken erzeugen.
 - Aktive Call-Frames können zerstört werden.

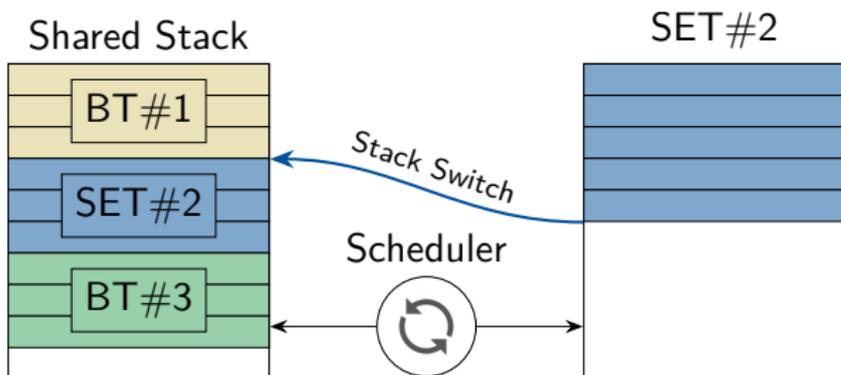


- + Geteilte Reservierungen effizienter nutzbar
 - Doppelnutzung bei gegenseitigem Ausschluss
 - Nur oberster Thread darf lauffähig sein
- ⇒ Industriestandard: OSEK Basic Tasks
- Basic Tasks dürfen nicht passiv warten.
 - Verdeckte Threads können Lücken erzeugen.
 - Aktive Call-Frames können zerstört werden.

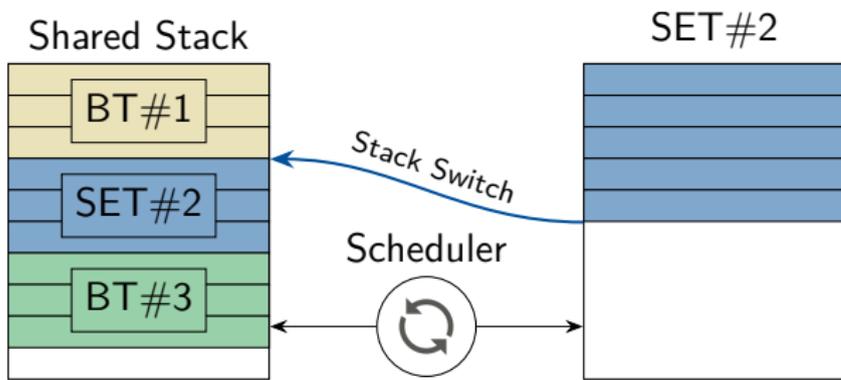


Problem 1: Wie können wir Reservierungen teilen, **obwohl** gewartet wird?

Problem 2: Wie groß muss die geteilte Reservierung sein?

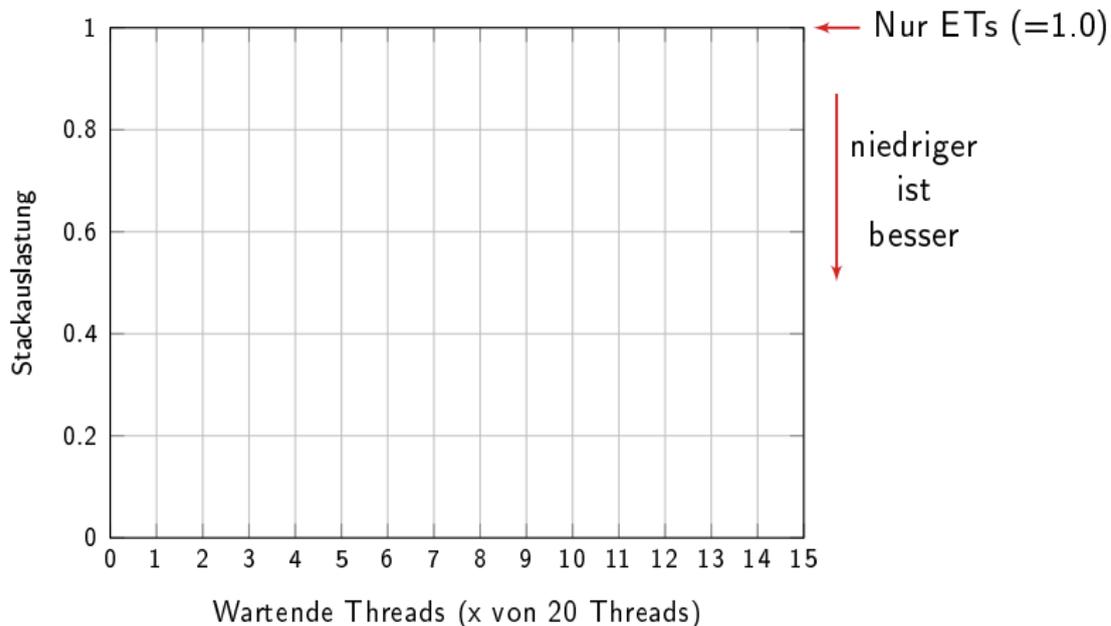


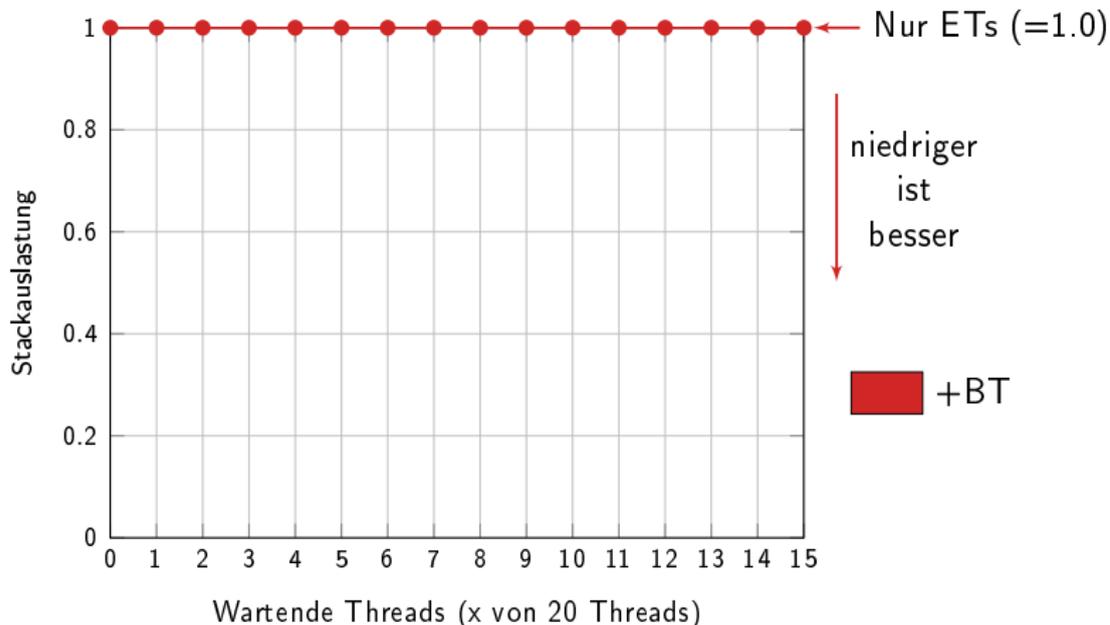
- SET platziert Frames in privaten und geteilten Reservierungen
 - Thread startet im Privaten und wechselt für wartefreie Phasen
 - Wechsel ohne RTOS-Interaktion durch modifizierte Funktionsprologe
 - Mehr Threads in der gleichen Reservierung: höheres Einsparpotential



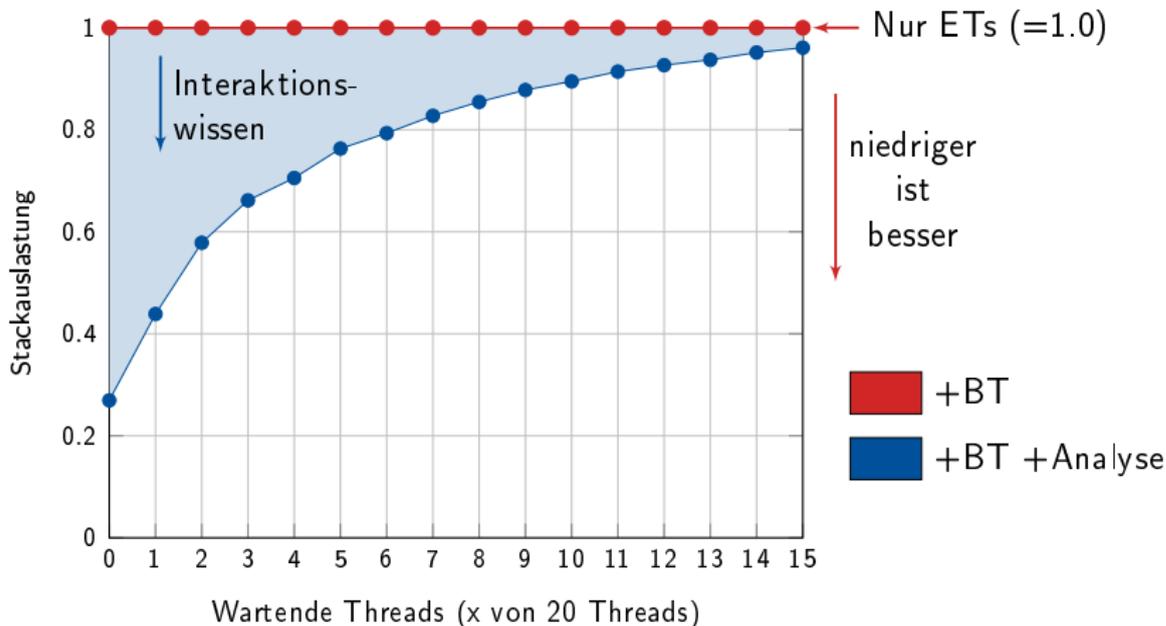
- SET platziert Frames in privaten und geteilten Reservierungen
 - Thread startet im Privaten und wechselt für wartefreie Phasen
 - Wechsel ohne RTOS-Interaktion durch modifizierte Funktionsprologe
 - Mehr Threads in der gleichen Reservierung: höheres Einsparpotential
- Optimierung des Speicherbedarfs durch **Interaktionswissen**
 1. Erkennung wartefreier Phasen: statische Analyse des Aufrufgraphen
 2. Genetischer Algorithmus findet gute Konfiguration der Umstiegspunkte
 3. Worst-Case Stack Consumption Analyse für verschiedene Konfigurationen

Stackverbrauch mit wartenden Threads

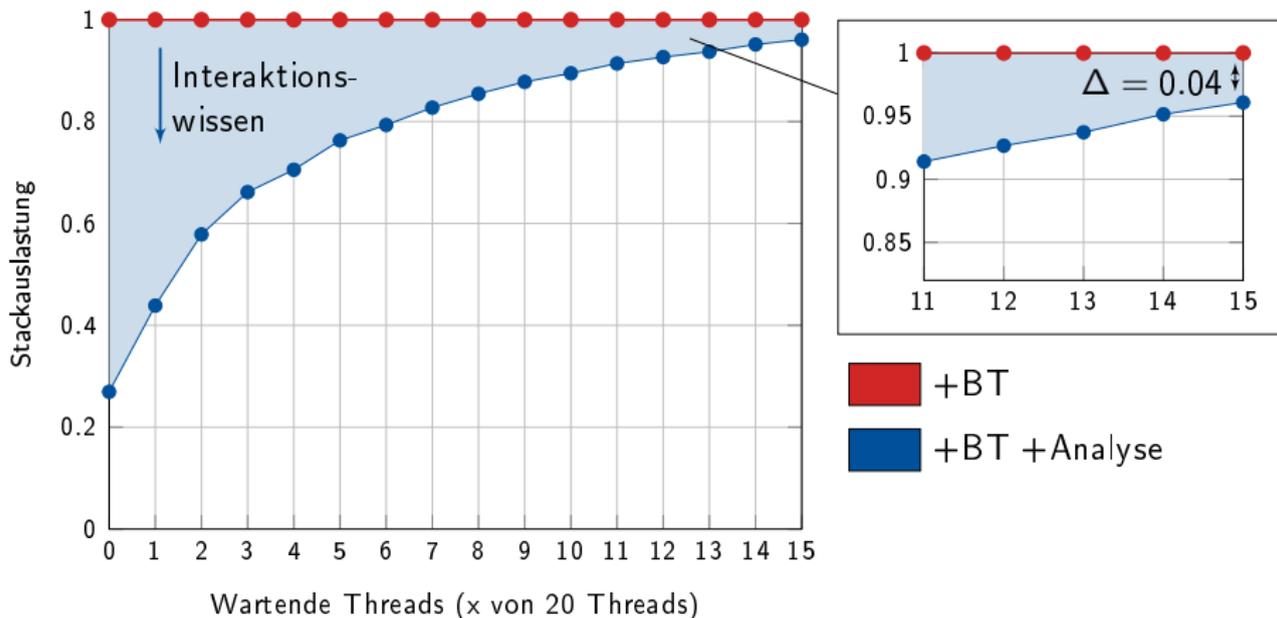




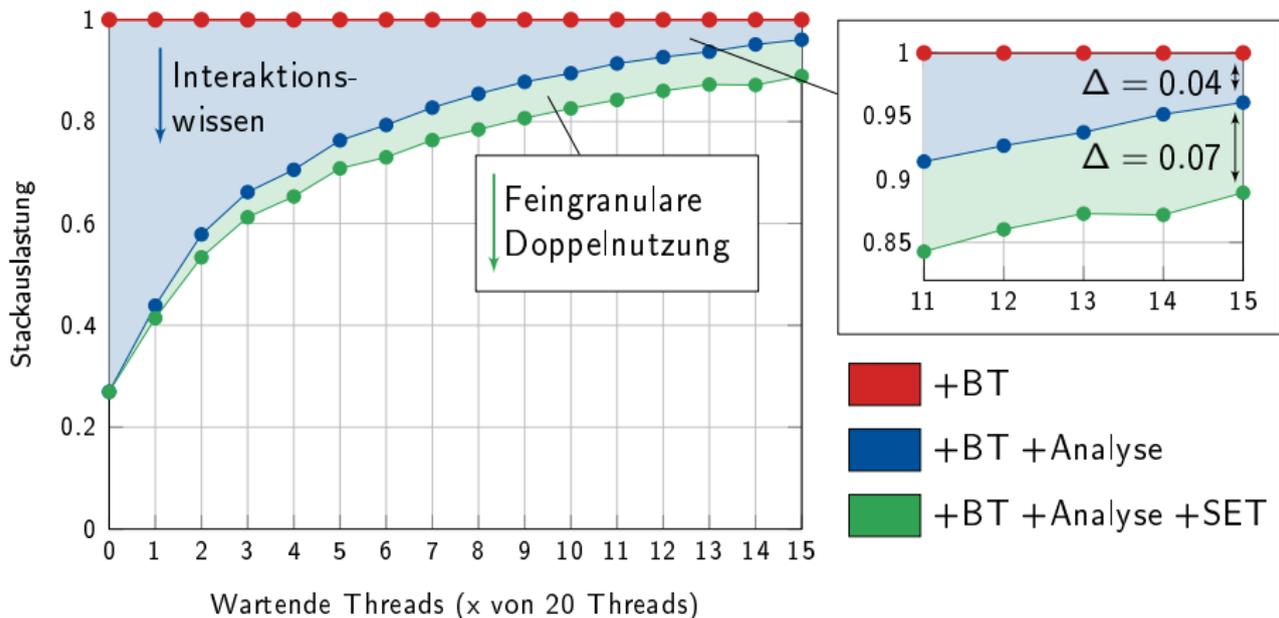
- Thread-granulare WCSC-Analyse zeigt trotz BTs keine Einsparungen.



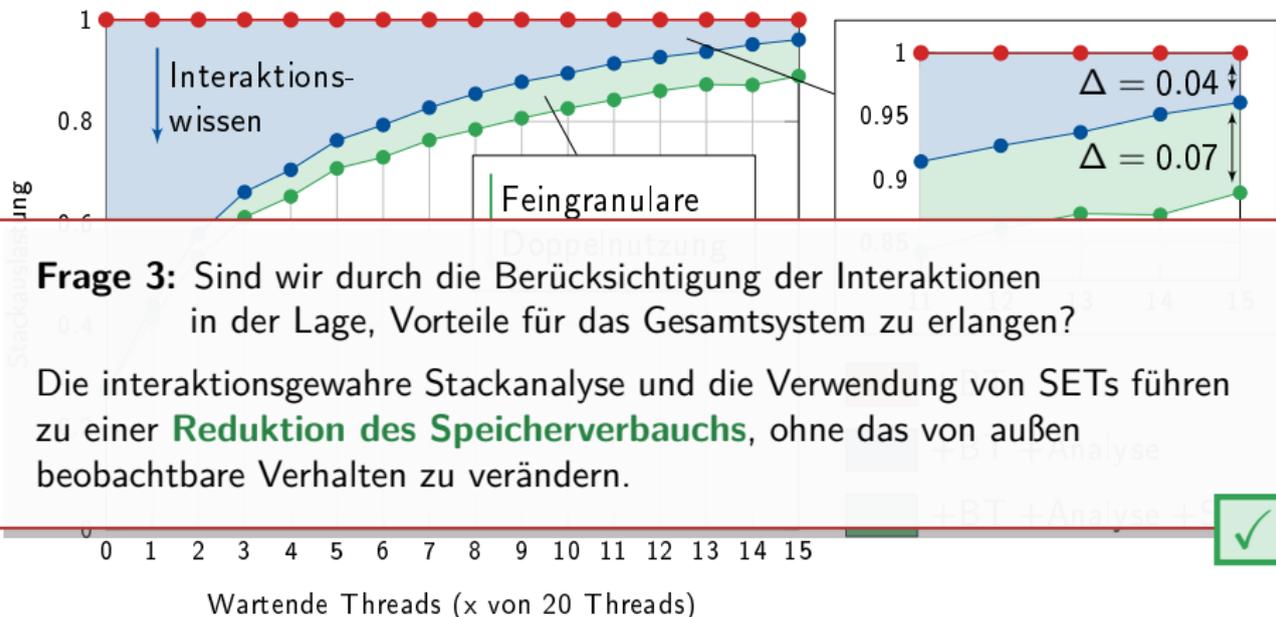
- Thread-granulare WCSC-Analyse zeigt trotz BTs keine Einsparungen.
- Interaktionswissen bringt deutlich engere obere Schranken.



- Thread-granulare WCSC-Analyse zeigt trotz BTs keine Einsparungen.
- Interaktionswissen bringt deutlich engere obere Schranken.



- Thread-granulare WCSC-Analyse zeigt trotz BTs keine Einsparungen.
- Interaktionswissen bringt deutlich engere obere Schranken.
- SETs mindern den Einfluss von passivem Warten nochmal deutlich.



- Thread-granulare WCSC-Analyse zeigt trotz BTs keine Einsparungen.
- Interaktionswissen bringt deutlich engere obere Schranken.
- SETs mindern den Einfluss von passivem Warten nochmal deutlich.

Zusammenfassung

- Echtzeitanwendung und Betriebssystem **interagieren wechselseitig**
 - Syscalls beeinflussen Threadreihenfolge; Threads setzen Syscalls ab.
 - SSTG/GCFG bieten **integrierte Sicht auf die Interaktionen**.
 - **Automatisierte Werkzeuge** zur Extraktion und Ausbeutung stehen bereit.

- Echtzeitanwendung und Betriebssystem **interagieren wechselseitig**
 - Syscalls beeinflussen Threadreihenfolge; Threads setzen Syscalls ab.
 - SSTG/GCFG bieten integrierte Sicht auf die Interaktionen.
 - Automatisierte Werkzeuge zur Extraktion und Ausbeutung stehen bereit.
- Besserer/strikterer Nachweis der geforderten Systemfunktionalität
 - Interaktionsgewahre Antwortzeitanalyse **überwindet Threadgrenzen**.
 - Interaktionswissen führt zu **kleineren Schranken** beim Stackverbrauch.
 - **Erleichterte Verifikation** des Kernverhaltens anhand des SSTG

- Echtzeitanwendung und Betriebssystem **interagieren wechselseitig**
 - Syscalls beeinflussen Threadreihenfolge; Threads setzen Syscalls ab.
 - SSTG/GCFG bieten integrierte Sicht auf die Interaktionen.
 - Automatisierte Werkzeuge zur Extraktion und Ausbeutung stehen bereit.
- Besserer/strikterer Nachweis der geforderten Systemfunktionalität
 - Interaktionsgewahre Antwortzeitanalyse überwindet Threadgrenzen.
 - Interaktionswissen führt zu kleineren Schranken beim Stackverbrauch.
 - Erleichterte Verifikation des Kernverhaltens anhand des SSTG
- Optimierung des Ressourcenverbrauchs entlang der Interaktionen
 - Semi-Extended Tasks brechen mit der monolithische Sicht auf den Stack und erlauben die **feingranulare Mehrfachbelegung** der Reservierungen.
 - Minimierung von RTOS-Laufzeit und -Interferenz durch **interaktionsspezifische Spezialisierung** der Ausführungsplattform.

- Echtzeitanwendung und Betriebssystem interagieren wechselseitig
 - Syscalls beeinflussen Threadreihenfolge; Threads setzen Syscalls ab.
 - SSTG/GCFG bieten **integrierte Sicht auf die Interaktionen**.
 - Automatisierte Werkzeuge zur Extraktion und Ausbeutung stehen bereit.

- Besserer/strikterer Nachweis der geforderten Systemfunktionalität
 - Interaktionsgewahre Antwortzeitanalyse **überwindet Threadgrenzen**.
 - Interaktionswissen führt zu kleineren Schranken beim Stackverbrauch.
 - Erleichterte Verifikation des Kernverhaltens anhand des SSTG

- Optimierung des Ressourcenverbrauchs entlang der Interaktionen
 - Semi-Extended Tasks brechen mit der monolitische Sicht auf den Stack und erlauben die feingranulare Mehrfachbelegung der Reservierungen.
 - Minimierung von RTOS-Laufzeit und -Interferenz durch **interaktionsspezifische Spezialisierung** der Ausführungsplattform.